



# Techniques de Analyse

### Ce qu'en dit la loi...

Le *reverse engineering*, ou décompilation, est autorisé par la loi selon certains critères. Le plus connu est bien sûr la décompilation à des fins d'interopérabilité ou, en d'autres termes, la décompilation justifiée par le besoin de faire fonctionner un programme dans un environnement donné et avec d'autres programmes.

Le lecteur soucieux de respecter la loi trouvera toutes les informations utiles et avérées dans la Directive 91/250/CEE du 14 mai 1991, concernant la protection juridique des programmes d'ordinateur. Cette directive a fait l'objet d'une parution au Journal Officiel n° L 122 du 17/05/1991 p. 0042 - 0046.

Egalement disponible sur le Web à l'adresse :

[http://europa.eu.int/smartapi/cgi/sga\\_doc?smartapi!celexapi!prod!ELEXnumdoc&lg=FR&numdoc=31991L0250&model=guichett](http://europa.eu.int/smartapi/cgi/sga_doc?smartapi!celexapi!prod!ELEXnumdoc&lg=FR&numdoc=31991L0250&model=guichett) ou en faisant une recherche par mot clef ("décompilation") sur [http://europa.eu.int/eur-lex/fr/search/search\\_lif.html](http://europa.eu.int/eur-lex/fr/search/search_lif.html)



*Dans le cadre de l'espionnage sous toutes ses formes, le reverse engineering s'avère être une technique très efficace d'analyse de fichiers, dont le fonctionnement est gardé secret par l'éditeur. Certains programmes espions (en premier les fameux spywares) pourraient bien être un jour protégés contre les analyses par désassemblage et l'utilisation de débogueurs. C'est pourquoi, dans cet article, nous présentons quelques techniques anti-reverse engineering, et comment les contourner.*

## RÉCUPÉRATION D'INFORMATIONS

L'exécutable que nous allons analyser [7] est un challenge lancé par un groupe de reverse engineers. Ce genre de challenges, souvent appelés "Crackmes", sont lancés par des membres, afin de tester les connaissances d'autres personnes, et de pouvoir les recruter par la suite. J'ai choisi cet exécutable pour sa quantité de "pièges" et de techniques d'anti-debugging.

Pour effectuer cette analyse, je me suis servi d'IDA Pro [1], de Compuware Soft ICE [2], d'Icedump [3] (plugin pour SoftICE), de LordPE [4] et d'un simple éditeur hexadécimal. Une bonne connaissance de l'assembleur x86 et de l'architecture des processeurs Intel est recommandée pour la compréhension de cet article. Je vous invite à lire les documentations citées en références.

Pour récupérer des informations pertinentes, les caractéristiques des sections et l'entry point, nous employons un éditeur de fichiers PE [4] (voir [0] pour plus d'informations).

Nb Sections: 6  
Entry Point RVA: 6000  
Image Base: 400000

CODE	Vsize:1000	RVA:1000	Psize:1000	offset:600	Flags:60000020
DATA	Vsize:1000	RVA:2000	Psize:600	offset:1600	Flags:C0000040
.idata	Vsize:1000	RVA:3000	Psize:200	offset:1C00	Flags:C0000040
.reloc	Vsize:1000	RVA:4000	Psize:200	offset:1E00	Flags:50000040
.rsrc	Vsize:1000	RVA:5000	Psize:A00	offset:2000	Flags:50000040
Yado	Vsize:2000	RVA:6000	Psize:2000	offset:3000	Flags:E0000080

L'entry point (début du programme) correspond à l'adresse relative (RVA ou Relative Virtual Address) de la dernière section du programme (Yado). Aucun compilateur ne place l'entrée d'un programme dans la dernière section, ce qui signifie que le programme a été modifié soit par un *PE crypteur*, soit manuellement. Les caractéristiques E0000080 signifient *section writable, readable executable*. Généralement cela indique que la première section est chiffrée et que le programme commence par en déchiffrer le code avant de l'exécuter (pour plus d'informations, voir [0]).





```

00406015 POPFD
00406016 JMP     ECX
00406018 JMP     00406027
0040601A PUSH   ECX
0040601B CALL   00406010
00406020 JMP     00406000
00406022 JMP     0040605E
00406024 FILD   QWORD PTR [ECX+4E]
00406027 POP    EAX
00406028 FISTP  WORD PTR [ECX+74]
0040602B IMUL  BL
0040602D ADD    EDI,EBX
0040602F JNZ    00406022
00406031 FISTP  WORD PTR [ECX-64]
00406034 ADD    ECX,-19
00406037 POPFD
00406038 JMP     ECX
0040603A JMP     00406049

```

```

=> 0040603C PUSH   ECX           on arrive ici.
0040603D CALL   00406032

```

En traçant, nous arrivons au `PUSH ECX`, puis ensuite le `call` (appel). Si nous passons le `call` en *step over* (F10), la machine se bloque. On n'a pas le choix, il faut rentrer dans la fonction pour comprendre. On utilise la fonction *step into* (touche F8). L'adresse que le `call` appelle ne correspond pas avec les adresses des instructions avant le `call` (406031 et 406034). Pourquoi ?

SoftICE a désassemblé les instructions une première fois, mais le programme appelle des adresses comprises à l'intérieur d'instructions déjà existantes, ce qui a pour effet d'assembler de nouvelles instructions pendant que nous traçons le programme. Voici le nouveau code assemblé :

```

0040602C JMP     0040602F <== il n'y avait pas de 40602C tout à
1'heure. (40602B et 40602D)
0040602E FBSTP  TBYTE PTR [EBP-0F]
00406031 FISTP  WORD PTR [ECX-64]

```

Il n'y a pas de 40602F pour le moment, seulement des instructions commençant en 40602E et 406031. Pourtant le programme appelle une instruction comprise entre ces adresses, formant ceci :

```

00406022 JMP     0040605E
00406024 FILD   QWORD PTR [ECX+4E]
00406027 POP    EAX
00406028 FISTP  WORD PTR [ECX+74]
0040602B IMUL  BL
0040602D ADD    EDI,EBX
0040602F JNZ    00406022 <== *on arrive ici.*

```

**Note** Il ne faut pas se fier aux adresses puisque le code du programme s'assemble sous nos yeux, en appelant des adresses en milieu d'instructions. Celles-ci changent au fur et à mesure que l'on avance dans le code.

Remarquons la présence de l'adresse 40602Fh ! Elle n'existait pas jusqu'à ce que le code se modifie. Pour l'instant, il nous est difficile de différencier les instructions factices des instructions importantes.

Revenons maintenant sur ce qui se passe dans le `call` qui suit le `push ecx` pour vous expliquer l'obfuscation.

Nous arrivons sur un `PUSHF` qui, une fois exécuté, change de forme. Ensuite ceci :

```

00406012 ADD    ECX,-19
00406015 POPFD
00406016 JMP     ECX

```

La valeur dans `ECX` est modifiée et sert de pointeur vers le code à exécuter (`JMP ECX`). C'est ce mécanisme qui permet de calculer l'adresse de la prochaine instruction à exécuter. Le code est rempli de cette routine et nous ne savons pas où nous allons atterrir. Le code n'est pas lisible du tout, chaque instruction est mélangée avec le code parasite. A partir de maintenant, je ne donnerai que le code important pour la compréhension de la protection, mais il faut savoir que le code est quant à lui toujours "illisible" et il faut le tracer avec une très grande attention pour déterminer quelles sont les instructions pertinentes. Le désassemblage est possible mais le code n'est pas très pratique à lire. N'étant pas vraiment linéaire, nous ne connaissons pas exactement l'ordre des instructions.

Cette obfuscation comprend en plus des sauts de plusieurs blocs d'instructions non valides jusqu'à ce que le code se modifie et les rende exécutables. Commençons à tracer et notons les instructions importantes.

### HOOK D'INTERRUPTIONS

```

00406066 SIDT   FWORD PTR [004073D3] ; Accès à l'IDT
0040606D MOV    EBX,[004073D5] ; ebx = IDT base adresse
004060FB ADD    EBX,08 ; ebx = selector pour l'int.
00406120 CLI ; clear interrupts.
00406169 SHL   EDX,10
0040618E MOV    DX,[EBX]
004061B3 MOV    [004073CB],EDX
004061FD MOV    EAX,00406BBA ; nouvel int 1 handler.
00406224 MOV    [EBX],AX ; on crash ici si on trace
00406249 SHR   EAX,10

```

Nous sommes en présence d'un détournement d'interruption. Il est important de noter que ce bout de code fonctionne seulement sous Windows 9x (95, 98 et ME). Ces versions de Windows autorisent l'accès en écriture à l'IDT (*Interrupt Descriptor Table*, voir ci-après) en ring 3 (user level), ce qui nous permettra de passer en ring 0 (kernel level) sans avoir besoin d'écrire de pilote !

Quel est l'intérêt de détourner une interruption ? Principalement exécuter du code en ring 0, et par conséquent lire tous les registres du processeur, même ceux réservés tels que les *Debug Registers* par exemple. Nous verrons plus tard à quoi cela peut servir dans la lutte contre le reverse engineering. Le code exécuté en ring 0 ne pourra pas être débogué par un débogueur ring 3 tel que 011ydbg,



le nouveau débogueur d'IDA ... qui ne peut déboguer que des applications fonctionnant en ring 3. Pour finir avec l'utilité d'un détournement d'interruption, cela permet aussi d'embrouiller la personne qui tente d'analyser le fichier si elle n'est pas familière avec ces techniques. Continuons donc.

Les 3 lignes importantes ici sont :

```
00406066 SIDT   FWORD PTR [00407303] ; Accés à l'IDT
```

Le programme accède à l'IDT. L'IDT est un tableau de descripteurs. Chaque descripteur fait 8 octets et représente une interruption. L'IDT est la table des interruptions pour le mode protégé (en mode réel, il s'agit de l'IVT (*Interrupt Vector Table*); pour plus d'informations sur l'IDT voir [5]).

```
0187:004060FB ADD   EBX,08 ; ebx = sélecteur pour l'interruption.
```

Cette ligne ajoute 8 octets à l'adresse de base de l'IDT. Etant donné que chaque descripteur d'interruption fait 8 octets, le programme travaille sur l'interruption 1. ( $1 * 8 = 8$ ).

```
0187:004061FD MOV   EAX,00406BBA ; nouvel int 1 handler.
```

Le but d'un détournement est d'appeler une routine de notre choix quand l'interruption détournée est exécutée. L'adresse qui est mise dans EAX (406BBA) est le nouveau *interrupt handler*. En clair, à partir de maintenant, à chaque fois qu'on rencontrera une interruption 1, le code situé à l'adresse 406BBA sera exécuté.

Le programme génère une erreur si nous essayons de tracer l'instruction suivante :

```
0187:00406224 MOV   [EBX],AX
```

On ne peut donc pas continuer à tracer l'exécution du programme. Étant donné qu'une interruption vient d'être détournée, il est fort probable que celle-ci soit appelée par la suite pour exécuter du code en ring 0. Nous allons donc émuler cette interruption 1, c'est-à-dire nous rendre à l'adresse de son handler. EAX contient l'adresse de l'*interrupt handler* (le gestionnaire associé à l'interruption), il nous suffit donc de nous y rendre.



**Attention :** N'oublions pas que le programme détecte les interruptions 3 (BPX) et d'autres protections. Nous serions donc tentés d'utiliser la commande G sous SoftICE. (G Adresse = permet de se rendre à l'adresse passée en paramètre, soit dans notre cas G eax). Cependant, avec cette commande, la machine se bloque, nous obligeant à redémarrer une fois de plus.

Comment faire alors ? Le processeur contient une série de registres très intéressants, et dans notre cas, celui qui nous intéresse le plus est le registre EIP (*Extended Instruction Pointer*) : il contient l'adresse de la prochaine instruction à exécuter.

Exemple :

```
00401000 push ebp      eip contient 401000
00401001 mov  ebp,esp   eip contient 401001
00401003 xor  eax,eax    eip contient 401003
```

La commande R (R destination source) sous SoftICE place une valeur dans un registre par exemple. Dans notre cas, il suffit de faire : R EIP EAX. Cela a pour effet de copier le contenu de EAX dans EIP. La prochaine instruction à exécuter est maintenant celle de l'interrupt handler. Afin d'avoir un rapide coup d'œil sur cette routine, nous utilisons la commande U (U adresse 1 longueur, la commande s'écrit aussi avec une adresse ou un registre en paramètre) et U EIP nous donne :

```
00406BBA EB3C          JMP   00406BF8    <= ici.
                                     ---- code "poubelle" ----
00406BF8 51          PUSH  ECX
00406BF9 EBF0FFFFFF  CALL  00406BEE
```

Toujours notre obfuscateur, donc je passe ce code qui ne sert qu'à nous embrouiller. On trace un peu et nous arrivons sur une boucle infinie (jmp eip).

```
00406BDC EBFE          JMP   00406BDC
```

Quel est l'intérêt d'une boucle infinie ? Revenons un peu dans le contexte du programme. Nous étions en présence d'un détournement d'interruption (interruption 1 pour être précis, utilisée par les débogueurs). Lors d'un détournement d'interruption, le nouvel *interrupt handler* est exécuté en ring 0, c'est-à-dire au plus haut niveau de privilèges système. Que se passe-t-il si on exécute une boucle infinie dans ce mode ? La machine boucle sur elle-même et ne répond plus ! En ring 3, il suffit simplement de "tuer" le processus et le problème est résolu. En revanche, en ring 0, on ne peut rien faire à part redémarrer. Vous vous souvenez des blocages précédents ? En voilà la raison !

### Pour résumer

Si une interruption 1 est rencontrée (débogueur), la machine est bloquée. Étant donné que nous sommes sous SoftICE, la boucle ne nous dérange pas. Nous sommes en plus en train d'émuler l'interrupt handler, nous ne sommes pas en ring 0. Nous pourrions remplacer la boucle infinie par des instructions NOP (*No Operation*), mais je préfère ne pas modifier le code de la protection. Nous allons la passer sans toucher au code. Le registre EIP s'avère très utile une fois de plus. Tapons R eip eip+2 et nous voilà sur la prochaine instruction après la boucle. (JMP EIP est codé sur 2 octets, d'où le eip+2 pour passer à l'instruction d'après). On continue à tracer avec F8 (et pas F10 si on ne veut pas redémarrer, voir ci-après pour l'explication).

Après quelques instructions on retrouve une boucle infinie :

```
00406C66 EBFE          JMP   00406C66
```

Tapons R eip eip+2 pour contourner la boucle. On reprends le tracing avec F8 et peu de temps après nous tombons sur un passage très intéressant :

Contrôle des DEBUG REGISTERS:

```
00406D78 0F21C0      MOV   EAX,DR0
00406D9D 85C0        TEST  EAX,EAX
00406DC1 0F850F050000  JNZ  004072D6 (NO JUMP)
```



Ce code qui semble banal est en fait particulièrement intéressant. N'oublions pas que nous sommes normalement en ring 0 et donc que nous pouvons accéder à tous les registres du système, même ceux qui ne sont normalement pas accessibles en user level, comme les *Debug Registers*.

DR0 est un *Debug Register*. Il en existe 8, de DR0 à DR7. Ils n'ont pas tous la même fonction. Les 4 premiers sont utilisés par SoftICE (entre autres) quand nous appelons la commande BPM pour placer un point d'arrêt "matériel" sur une adresse mémoire (aussi connu sous le nom de *watchpoint* et à ne pas confondre avec les BPX qui eux insèrent une interruption 3h).

Ceux qui sont déjà familiers avec SoftICE se sont peut-être demandé pourquoi ils ne pouvaient utiliser que 4 BPM à la fois. Tout simplement car nous sommes limités par l'architecture du processeur.

DR4 et DR5 sont réservés. Les deux derniers registres DR6 et DR7, quant à eux, servent à stocker des informations sur le type de *watchpoint*, c'est-à-dire les accès en lecture, écriture ou exécution (explication simplifiée).

Pour vérifier ceci, tapons la commande CPU sous SoftICE :

```
DR0 00000000 DR1 00000000
DR2 00000000 DR3 00000000
DR6 FFFF0FF0 DR7 00000400
```

Voir la documentation [5] pour plus d'informations sur les *Debug Registers*. Revenons maintenant à l'analyse du code :

```
00406D78 0F21C0 MOV EAX,DR0
```

Elle déplace le contenu du registre DR0 dans le registre EAX. Les seules instructions autorisées sur les *Debug Registers* sont des MOV (ex : `mov eax, dr2`).

```
00406D9D 85C0 TEST EAX,EAX
00406DC1 0F850F050000 JNZ 004072D6 (NO JUMP)
```

L'instruction TEST est en fait un "ET LOGIQUE" (TEST EAX, EAX signifie EAX AND EAX). Si le résultat de cette opération est 0, alors le *zero flag* est positionné à 1. JNZ est un saut conditionnel qui dépend du *zero flag*. Si celui-ci n'est pas positionné à 1, alors le saut est exécuté, direction l'adresse 4072D6h.

Dans notre exécutable, si le registre DR0 est à zéro, alors le résultat du TEST positionne le *zero flag* à 1 et le saut n'est pas pris. Au contraire, si le registre DR0 est différent de 0, alors le résultat du TEST positionne le *zero flag* à 0, le saut conditionnel est exécuté (JNZ signifie : *jmp if not zero*, donc si le résultat du TEST est différent de zéro, il saute. C'est une façon plus simple de se rappeler du fonctionnement de ce saut conditionnel).

Nous avons vu plus haut que les *Debug Registers* sont utilisés lors de la pose de BPM. Vous l'avez compris, si une personne utilise la commande BPM, les *Debug Registers* sont différents de zéro. Si c'est le cas, le programme nous branche vers la routine en 4072D6h.

U 4072D6

```
0187:004072D6 EBFE JMP 004072D6
```

Nous avons encore un `jmp eip` en ring 0 qui bloque complètement la machine. Donc, pour résumer, si un BPM est utilisé (registre DR0 différent de 0), notre machine se bloque. Pour l'instant, nous n'avons utilisé aucun BPM, donc le registre est toujours à zéro. On continue de tracer avec F8 et on arrive ici :

```
00406DE9 0F21C0 MOV EAX,DR1
00406E0E 85C0 TEST EAX,EAX
00406E32 0F859E040000 JNZ 004072D6
```

Les *Debug Registers* de 0 à 3 sont testés un par un. Si un seul de ces registres est différent de zéro, alors le programme appelle une routine qui bouclera sur elle-même et bloquera le système. Toutes ces instructions sont noyées dans le code obfusqueur.

Pour permettre l'utilisation de BPM, il suffirait de remplacer les 2 octets des JNZ par des NOP ou alors, afin d'éviter de modifier le code (en cas de présence de contrôle d'intégrité de type CRC ou Checksum), nous pourrions effectuer la commande R FL Z sur chaque JNZ s'appêtant à nous bloquer. La commande R FL signifie *Reverse Flag* (inversion d'un flag), et le Z indique que nous voulons inverser le *zero flag*.

Un peu plus loin, nous rencontrons la série d'instructions suivantes :

```
00406F5E 8B00104000 MOV EAX,00401000
:what eax
The value 401000 is (a) KRYPTON2!CODE
```

La commande WHAT est très utile. Elle nous indique que la valeur qui a été mise dans EAX représente la section CODE du programme que nous sommes en train de tracer.

```
00406FA7 8900204000 MOV ECX,00402000
:what ecx
The value 402000 is (a) KRYPTON2!DATA
```

Cette fois-ci, l'adresse est celle de la section DATA.

```
00406FF0 8B00200101 MOV EBX,01012000
:what ebx
The value (1012000) was not identified as any known type
```

En revanche cette valeur ne semble correspondre à rien de défini pour l'instant. Nous continuons notre exploration :

```
0040707D 3118 XOR [EAX],EBX
```

### Intéressant :

Un OU EXCLUSIF (XOR) entre [EAX] (pointeur) et EBX. Plus exactement entre les 4 octets pointés par EAX, c'est-à-dire à l'adresse 401000h, et EBX qui contient 1012000h. Le OU exclusif est généralement utilisé pour remettre à zéro un registre en assembleur (ex: XOR EAX, EAX, et après cette instruction EAX = 0). Autrement, le XOR sert à effectuer un chiffrement primitif par masquage constant. Ici les données chiffrées sont à l'adresse 401000 (soit la première section du programme qui est censée contenir du code exécutable en temps normal) et la clef de déchiffrement est dans EBX (valeur constante 1012000h). Utilisons F8 pour exécuter cette instruction et un message d'erreur apparaît. C'est une GPF (*General Page Fault* ou défaillance de page).



## LE DÉCHIFFREMENT

Essayons de comprendre pourquoi nous avons eu cette erreur. L'instruction essaie d'écrire dans la section `CODE` pour déchiffrer le code qu'elle contient. Or, par défaut, les caractéristiques de la section `CODE` sont *readable* et *executable*, c'est-à-dire qu'il n'est pas possible d'y écrire. Bien sûr, le programme n'a normalement pas besoin d'avoir le droit d'écriture puisque ce déchiffrement est normalement effectué en ring 0.

Je relance l'application, et une fois sous SoftICE, j'utilise la commande `MAP32` (pour afficher le détail des sections, leur adresse en mémoire et les droits d'accès).

```

:map32 krypton2
Owner  Obj Name  Obj#  Address      Size      Type
KRYPTON2  CODE      0001  0187:00401000 00001000 CODE RO <= !!
KRYPTON2  DATA     0002  018F:00402000 00001000 IDATA RW
KRYPTON2  .idata    0003  018F:00403000 00001000 IDATA RW
KRYPTON2  .reloc    0004  018F:00404000 00001000 IDATA RO SHARED
KRYPTON2  .rsrc     0005  018F:00405000 00001000 IDATA RO SHARED
KRYPTON2  Yado     0006  018F:00406000 00002000 UDATA RW

```

La première section a pour droits d'accès `RO` (*Read Only*, lecture seule). Nous avons bien raison. Changeons les caractéristiques de la section code en `RW`. Pour cela, nous utilisons l'éditeur PE intégré à LordPE (note : nous avons vu dans le code que la section `DATA` est aussi utilisée ; il y a fort à parier qu'elle va être déchiffrée elle aussi. Cependant, il n'est pas nécessaire de modifier les propriétés de cette section car celle-ci est déjà en lecture - écriture (`RW`)).

Jetons un petit coup d'œil à la section `.rsrc` (ressources) et on s'aperçoit qu'elle est aussi chiffrée (aucune chaîne n'apparaît). Passons aussi cette section en écriture : clic droit sur l'exécutable, "Load in PE Editor (LordPE)". Nous cliquons sur "Sections" pour accéder au tableau des sections. Clic droit sur la première section et "List section header table".

```

1. item:
Name:          CODE
VirtualSize:   0x00001000
VirtualAddress: 0x00001000
SizeOfRawData: 0x00001000
PointerToRawData: 0x00000600
PointerToRelocations: 0x00000000
PointerToLinenumbers: 0x00000000
NumberOfRelocations: 0x0000
NumberOfLinenumbers: 0x0000
Characteristics: 0x60000020
(CODE, EXECUTE, READ)

```

Nous voyons clairement les caractéristiques de la section `CODE` : `60000020h` correspond à `EXECUTE - READ`. On ferme la fenêtre, clic droit à nouveau et cette fois-ci on choisit l'option : "Edit section header". Cette fonction permet de modifier les caractéristiques d'une section et en particulier les flags de la section.

Nous voyons un champ "Flags" avec un bouton juste à côté. Il permet de calculer les droits des sections rapidement à l'aide de cases à cocher, et justement celle qui nous intéresse (*Writeable*)

n'est pas encore cochée. Il suffit de la sélectionner et le programme nous indique la nouvelle valeur de la section : "E0000020". Faisons de même avec la section `.rsrc`. Nous pouvons fermer LordPE. Il ne faut pas oublier de presser "Save" pour enregistrer les changements. Relançons notre application pour nous retrouver au `XOR`, et reprendre l'analyse. Regardons rapidement ce qu'il y a en `401000h` avant d'effectuer le `XOR` :

```

:d 401000
00401000 A4 3F 1C 04 00 8C 73 35-82 A0 04 09 0D 03 ED 9E

```

Nous passons le `XOR`, le premier chiffrement/déchiffrement a été fait.

```

0040707D 3118          XOR      [EAX],EBX
:d 401000
00401000 A4 1F 1D 05 00 8C 73 35-82 A0 04 09 0D 03 ED 9E

```

Les octets sont bien modifiés, le "d'écryptement" se passe très bien. Nous continuons notre petite exploration et nous arrivons sur ceci :

```

004070C3 8B10          MOV      EDX,[EAX]
Le résultat du XOR est placé dans EDX. L'ordre des octets est inversé, EDX contient donc 051D1FA4h. Ensuite arrive :

```

```

00407109 C1CA02       ROR      EDX,02

```

L'instruction `ROR` signifie *Rotate Right*.

```

00407150 8910          MOV      [EAX],EDX

```

Après la rotation, le résultat est placé à l'adresse pointée par `EAX`. Les 4 octets sont inversés par rapport à l'ordre qu'ils ont dans `EDX`.

```

00407196 3118          XOR      [EAX],EBX

```

Ensuite, un deuxième `XOR` vient modifier les 4 nouveaux octets pour donner les 4 octets déchiffrés à l'adresse `401000h`.

```

004071DC 83C004       ADD      EAX,04

```

Nous venons de déchiffrer 4 octets et le programme incrémente le registre `EAX` de 4. Il pointe maintenant vers les nouveaux octets à déchiffrer. Le programme effectue une boucle pour cela.

```

00407223 3BC1        CMP      EAX,ECX

```

`EAX` contient `401004h` alors qu'`ECX` contient `402000h`.

Il s'agit d'une comparaison pour savoir si les octets entre l'adresse `401000h` et l'adresse `402000h` ont été déchiffrés. Le programme boucle jusqu'à ce que `EAX = 402000h`. Si nous traçons pas à pas, cela prend énormément de temps. Au début de l'analyse, on a vu que le programme détectait les `BPX` et bloquait la machine. Je présume qu'il détourne l'interruption 3 et la fait pointer vers un "jmp eip" comme pour l'interruption 1.

Nous n'avons pas encore rencontré de code détournant cette interruption, il est donc possible de déposer un point d'arrêt sans bloquer la machine. Pour éviter tout problème, j'ai préféré utiliser un `BPX` "intelligent" :

```

BPX EIP IF EAX==402000.

```



Cette commande mettra un BPX à l'adresse actuelle seulement quand EAX sera à 402000h. Cela permet de passer tout le déchiffrement en une fraction de seconde, et de récupérer la main juste à l'endroit où nous étions.

### Remarque

Si l'auteur de la protection avait détourné l'interruption 3, il aurait fallu tracer tout le déchiffrement à la main, car mon BPX aurait bloqué la machine. (Enfin, il aurait été possible d'empêcher le hook de l'interruption comme nous allons le voir plus tard).

Après quelques instructions tracées, nous arrivons ici :

```
004072B3 CF IRET0
```

IRET signifie *Interrupt Return*. Cela permet à un programme de revenir en ring 3 après avoir exécuté cette instruction. Nous ne pouvons pas la tracer puisque nous ne sommes pas en ring 0. Que faire ?

Nous avons vu que le programme déchiffrait du code. Il va certainement appeler ce code un peu après ce déchiffrement. Nous allons donc nous rendre manuellement en 401000h. Pourquoi 401000h ? Le programme, compte tenu de sa petite taille et des instructions rencontrées, a été écrit en assembleur. Les programmes en assembleur commencent "toujours" en 401000h (voir [10]). Tapons R EIP 401000 pour nous y rendre.

```
00401000 E92F060000 JMP 00401634
```

**Important :** Avant toute chose, pour ne pas tout recommencer si nous avons à rebooter, il est préférable de "dumper" le processus. Deux solutions sont possibles :

- insertion d'un JMP EIP à la place du JMP 401634. Il suffit de taper "A" -- "Enter", puis "jmp eip" -- "Enter". Il suffit de dumper le processus via LordPE par exemple.

- Utiliser la commande PEDUMP d'Icedump :  
/PEDUMP 400000 1000 c:\dump1.exe

Personnellement, je conseille la seconde solution. A partir de maintenant, si notre fichier crashe, il sera toujours possible de recommencer à partir du dump, et donc d'éviter de tout recommencer. De plus, nous pouvons déjà désassembler le fichier dump1.exe pour analyser un peu le programme.

Continuons. Le saut nous amène à deux parties importantes de la protection :

```
0167:00401634 E85E000000 CALL 00401697 ; decrypt les datas.
```

Comme nous le voyons ci-dessous, le code ressemble beaucoup à ce que nous avons déjà rencontré.

```
00401697 8800204000 MOV EAX,00402000 ; EAX = adresse section data
0040169C 891A00400000 MOV ECX,00000041A ; ECX = index de boucle.
004016A1 8B0010400000 MOV EBX,00401000 ; EBX = clef
004016A6 8B1B MOV EBX,[EBX] ; EBX = dword pointé par EBX
004016A8 3118 XOR [EAX],EBX ; dword pointés par EAX xor EBX
004016AA 83E904 SUB ECX,04 ; ECX = ECX-4 (on soustrait un dword)
004016AD 83C004 ADD EAX,04 ; EAX = EAX+4 (on ajoute un dword)
004016B0 83F900 CMP ECX,00 ; tant que
004016B3 7DF3 JGE 004016A8 ; ECX >= 0 on boucle
004016B5 C3 RET ; retour
```

Pour l'instant, il n'y a toujours pas de détournement d'interruption 3. Nous pouvons sans crainte presser F10 sur le "CALL 401697" ou F12 si nous avons tracé à l'intérieur de la routine de déchiffrement. Avant déchiffrement :

```
016F:00402170 .....& ..& ..&
016F:00402180 ..& ..&..f` .@s
016F:00402190 .]c .@ik.Aa .Gos
016F:004021A0 .M[] .]cs.Fhg.[ne
016F:004021B0 .%0n.@&b.[ro..rh
```

Après déchiffrement :

```
0167:00402170 y!..
0167:00402180 ..If you
0167:00402190 are looking this
0167:004021A0 by pressing the
0167:004021B0 ..Info button th
```

La section .data est maintenant déchiffrée, continuons avec la seconde partie :

```
00401639 E8B9000000 CALL 004016F7
```

Le CALL nous amène l'obfuscation habituelle : un JMP + boucle.

```
004016F7 EB41 JMP 0040173A
```

Nous examinons uniquement les instructions importantes pour la protection :

```
00401719 0F01000A204000 SIDT FWORD PTR [0040200A]
```

Accès à l'IDT. Le programme va sûrement détourner une interruption.

```
0040176A 83C318 ADD EBX,18 ; 3 * 8
```

Il s'agit de l'interruption 3 (rappel : chaque descripteur fait 8 octets). Regardons le handler de cette interruption.

```
0040184A B87F1D4000 MOV EAX,00401D7F
```

Il suffit de taper U 401D7F

```
00401D7F EBFE JMP 00401D7F ; jmp eip
```

Ce n'est pas surprenant.



L'auteur remplace le handler de interruption 3 par un `jmp eip`, ce qui bloque la machine quand un point d'arrêt est rencontré. C'est une technique d'anti-debugging assez simple à mettre en place, mais efficace. La seule solution est de redémarrer le système lorsqu'un point d'arrêt (int 3) est déclenché. Après examen du code qui suit le hook de l'interruption 3, nous ne pouvons donc pas sauter le `CALL 4016F7` pour empêcher le hook de l'interruption 3 puisque ce call calcule des éléments importants pour la suite du chargement du programme.

## PETITE EXPLICATION SUR LE HOOK DE L'INTERRUPTION 3

En plus de bloquer les `BPX` que nous mettons dans le code, cette méthode nous empêche de tracer en `STEP OVER` (F10 sous SoftICE) :

```
401xxx instruction
401xxx call routine
401xxx instruction
```

Lorsque nous pressons F10 pour passer le `call` sans rentrer dedans, SoftICE met un point d'arrêt sur l'adresse de retour, pour nous rendre la main juste après l'exécution du `call`. Si l'interruption 3 a été détournée, la machine est bloquée. Ce type d'anti-debugging est pénible puisque nous devons tracer tous les `call` entièrement, les boucles, les séries de tests sans fin ... Si nous tentons de presser sur F12 pour sortir du `call`, nous bloquons pour la raison expliquée ci-dessus. Il va donc falloir empêcher le hook de l'interruption 3, mais continuer l'exécution du `call` pour se rendre à la partie importante. Nous allons recommencer, mais cette fois-ci sans hooker l'interruption 3. Pour quitter sans risque de reboot, voici comment procéder sous SoftICE :

```
"A" -- Enter
"push 0" -- Enter
"call ExitProcess" -- Enter
```

Nous pouvons maintenant presser F5, ce qui quitte le programme proprement. Nous utilisons `LordPE` et son `break'n Enter` pour reprendre au début du fichier, mais cette fois-ci, nous travaillons sur `dump1.exe` précédemment sauvegardé. Quelques pressions sur F8 et nous revoilà dans le `call` qui détourne l'interruption 3. Le principe pour éviter le détournement est de sauter chaque instruction du code qui touche l'IDT.

```
00401719 0F0100A204000 SIDT FWORD PTR [0040200A]
```

Par exemple, ici, on tape `R EIP EIP+7` (l'instruction fait 7 octets).

```
0040176A 83C318 ADD EBX,18
R EIP EIP+3 (3 octets), .....
```

Il suffit de passer toutes les instructions de cette manière pour éviter le détournement de l'int 3. Le code que je vous montre est au milieu de l'obfuscation, donc il n'est pas vraiment possible de savoir facilement où se termine le code "détournant", et de s'y rendre par un `R EIP adresse`. Une fois le détournement passé, on tombe sur les instructions importantes (sans obfuscation) :

```
004018E1 68EC204000 PUSH 004020EC ;USER32.DLL
00401908 E87C050000 CALL KERNEL32!GetModuleHandleA
0040192F 010504214000 ADD [00402104],EAX
```

Récupération et sauvegarde de l'ImageBase de `USER32.DLL`.  
Avant :

```
D 402104: 0023:00402104 00 00 00 00 00 00 00 00 47 65 74 53 79 73 74 65
Après :
```

```
D 402104: 0023:00402104 00 00 F5 BF 00 00 00 00 -47 65 74 53 79 73 74 65
```

```
00401957 68F7204000 PUSH 004020F7 ; KERNEL32.DLL
0040197E E806050000 CALL KERNEL32!GetModuleHandleA
004019A5 010508214000 ADD [00402108],EAX
```

Récupération et sauvegarde l'ImageBase de `KERNEL32.DLL`.  
Avant :

```
0023:00402108 00 00 00 00 47 65 74 53-79 73 74 65 6D 54 69 6D
```

Après :

```
0023:00402108 00 00 F7 BF 47 65 74 53-79 73 74 65 6D 54 69 6D
```

## SUITE DE L'ANALYSE - L'INTERRUPTION 5

Les mécanismes de détournement sont maintenant bien connus, et nous ne nous attarderons plus dessus.

```
004019CD 680C214000 PUSH 0040210C ; GetSystemTime
004019F4 FF3508214000 PUSH DWORD PTR [00402108] ; ImageBase Kernel32
00401A1C E862040000 CALL KERNEL32!GetProcAddress
```

Le programme sauvegarde l'ImageBase de `Kernel32` un peu plus tôt pour charger dynamiquement l'API `GetSystemTime`. `EAX` contient l'adresse de l'API après l'exécution de `GetProcAddress` et celle-ci est sauvegardée.

```
00401A43 010550214000 ADD [00402150],EAX ; Sauvegarde
D 402150 ==> 00402150 0E 0F FA BF
```

```
00401A6B 681A214000 PUSH 0040211A ; MessageBoxA
00401ABA E8C4030000 CALL KERNEL32!GetProcAddress
00401AE1 010554214000 ADD [00402154],EAX ; Sauvegarde
```

L'adresse de l'API `MessageBoxA` est sauvegardée, ainsi que `GetSystemTime`, `MessageBoxA`, `MessageBoxExA`, `ExitProcess`, et `GlobalAlloc`.

```
001B:00401CE3 C3 RET
```

Une fois terminée, nous sortons de cette routine pleine d'obfuscation, pour arriver ici :

```
0167:0040163E B443 MOV AH,43
```

Il est conseillé, une fois de plus, de dumper votre processus pour éviter de tout recommencer en cas de problème.



/PEDUMP 400000 163E c:\dump2.exe

```

0040163E B443      MOV     AH,43
00401640 CD68      INT     68
00401642 663D86F3  CMP    AX,F386
00401646 0F84DF060000 JZ     00401D2B ; JZ softice_present

```

Il s'agit d'un code de détection du débogueur SoftICE (pour plus d'informations sur cette détection, lire [0]). Nous utilisons actuellement Icédump. Celui-ci nous rend indétectable vis-à-vis des méthodes de détection les plus courantes. Continuons :

```

0040164C 8B1D0C204000 MOV    EBX,[0040200C]
00401652 83C328      ADD    EBX,28 ; 5 * 8 = 40 = 28h.
interrupt 5 descriptor.
00401655 FA          CLI
00401656 668B5306   MOV    DX,[EBX+06]
0040165A C1E210     SHL    EDX,10
0040165D 668B13     MOV    DX,[EBX]
00401660 891502204000 MOV    [00402002],EDX
00401666 88B6164000 MOV    EAX,004016B6
0040166B 668903     MOV    [EBX],AX
0040166E C1E810     SHR    EAX,10
00401671 66894306   MOV    [EBX+06],AX
00401675 CD05      INT     05 ;
Appel l'interruption une fois hookée.
00401677 8B1D0C204000 MOV    EBX,[0040200C]
0040167D 83C328      ADD    EBX,28
00401680 8B1502204000 MOV    EDX,[00402002]
00401686 668913     MOV    [EBX],DX
00401689 C1EA10     SHR    EDX,10
0040168C 66895306   MOV    [EBX+06],DX
00401690 E852070000 CALL   00401DE7

```

Nous sommes encore une fois en présence d'un hook d'interruption. Cette fois ci, le programme détourne l'interruption 5. Elle n'a aucune importance dans le débogage, l'auteur aurait pu prendre une autre interruption. Il se sert ici du détournement d'interruption pour exécuter du code en ring 0.

Nous allons nous rendre dans son handler :

R EIP 4016B6

```

004016B6 B834164000 MOV    EAX,00401634 ; EAX = 401634
004016BB B895164000 MOV    EBX,00401695 ; EBX = 401695
004016C0 33C9      XOR    ECX,ECX ; ECX = 0
004016C2 0308     ADD    ECX,[EAX] ; ECX = dwords
pointés par EAX.
004016C4 40       INC    EAX ; EAX = EAX+1
004016C5 3BC3     CMP    EAX,EBX ; tant que
004016C7 7EF9     JLE    004016C2 ; EAX <= EBX on
boucle

```

Le handler effectue une sorte de checksum avec les opcodes entre les adresses 401634h et 401695h. A la fin de la boucle, ECX contient ce checksum, ensuite utilisé pour déchiffrer une partie de la section CODE :

```

004016C9 B8AF114000 MOV    EAX,004011AF ; EAX = 4011AF
004016CE B820400000 MOV    EBX,00000482 ; EBX = 482 --
index de boucle
004016D3 3108     XOR    [EAX],ECX ; dword pointé par
EAX XOR ECX.(checksum)
004016D5 83C004   ADD    EAX,04 ; EAX = EAX+4
004016D8 83EB04   SUB    EBX,04 ; EBX = EBX-4
004016DB 83FB00   CMP    EBX,00 ; Tant que
004016DE 7DF3     JGE    004016D3 ; EBX >= 0 on
boucle.
004016E0 CF       IRET0 ; Interrupt Return
(passage en ring 3)

```

Le déchiffrement s'effectue et le handler rend la main au programme. Nous sommes en ring 0 ici normalement, mais nous sommes en train d'émuler l'interruption en traçant le handler en ring 3 ; il ne faut donc pas exécuter le IRET0, sous peine de blocage violent. L'auteur de la protection utilise le checksum d'une partie du code pour déchiffrer une autre partie. Si nous avons modifié des instructions, le déchiffrement se serait bien effectué, mais le code résultant ne serait pas valide. Pour retourner après l'interruption 5, il suffit de taper : R EIP 00401690. Nous nous retrouvons sur le call juste après le "dé-hookage" de l'interruption 5.

```
00401690 E852070000 CALL 00401DE7 ; Checksum Check
```

Examinons ce qui se passe dans cette procédure :

```

00401DE7 60       PUSHAD ; Sauvegarde les registres.
00401DE8 B800104000 MOV    EAX,00401000 ; EAX = 401000
00401DED BBA7114000 MOV    EBX,004011A7 ; EBX = 4011A7
00401DF2 33C9     XOR    ECX,ECX ; ECX = 0
00401DF4 0308     ADD    ECX,[EAX] ; ECX = ECX + dword pointé par
EAX.
00401DF6 40       INC    EAX ; EAX = EAX + 1
00401DF7 3BC3     CMP    EAX,EBX ; on boucle sur 401DF4 Tant que
00401DF9 7EF9     JLE    00401DF4 ; EAX <= EBX
00401DFB 81F9974B1C42 CMP    ECX,421C4B97 ; ECX = 421C4B97?
00401E01 0F8524FFFF JNZ    00401D2B ; non! BAD checksum on va en
401D2B
00401E07 61       POPAD ; On restaure les registres
00401E08 C3       RET

```

Il s'agit d'un simple checksum. Encore une fois, si nous avons modifié le programme, nous n'aurions pu continuer l'analyse de la protection (note : ici, il est possible de modifier le test du checksum puisque la valeur n'est pas utilisée pour déchiffrer quoi que ce soit). La valeur d'ECX n'est pas sauvegardée et les registres sont restaurés juste avant de sortir de la procédure. Continuons après le call.

```
00401695 EB4A     JMP    004016E1
```

Un saut vers le code suivant :

```

004016E1 68061D4000 PUSH 00401D06 ; Exception Handler
004016E6 6467FF360000 PUSH DWORD PTR FS:[0000]
004016EC 646789260000 MOV FS:[0000],ESP
004016F2 E90EF9FFFF JMP 00401005 ; saut en 401005

```



Une pratique courante dans les techniques anti-debugging est d'utiliser les *except handlers* pour rediriger le code. C'est beaucoup moins visible qu'un simple `call`, ou saut. Vous connaissez sûrement l'utilisation des SEH (*Structured Exception Handler*) en langage de programmation haut niveau. En C++, par exemple, ils ressemblent à ceci :

```
__try{
    Code à protéger.
};
__except{
    Le code ici sera exécuté seulement en cas d'erreur dans la
    clause "try"
};
```

Pour plus d'information regardez une documentation complète sur le sujet [6].

Les SEH permettent d'accéder au contexte de l'application par exemple. Beaucoup de protections les utilisent pour effacer les BPM, ou de modifier les *debug registers* sans passer en ring 0. Revenons à l'analyse. L'adresse 401D06h sera appelée en cas d'erreur dans le code.

```
00401005 8B1D0C204000 MOV EBX,[0040200C]
0040100B 83C328 ADD EBX,28
....
0040101F B8E1104000 MOV EAX,004010E1
....
0040102E EB63 JMP 00401093
00401030 CD05 INT 05
```

Encore un hook de l'interruption 5. Nous commençons à avoir l'habitude. Comme nous pouvons le voir, l'interruption n'est pas exécutée immédiatement, un saut inconditionnel nous détourne de l'exécution de l'interruption. Après quelques tests sans importance, l'int 5 est exécutée. L'int 5 regorge de tests différents qui influencent le déroulement du programme. Dans certaines conditions, le code en dessous de l'interruption est modifié par "FFFH", ce qui aura pour résultat de provoquer une erreur lors de l'exécution. Le *except handler* prendra alors la main.

Le code est très embrouillé et pas vraiment simple à comprendre. Je préfère faire un dump de mon processus afin de ne pas perdre mon travail ( /PEDUMP 400000 101F c:\dump3.exe). Je décide d'analyser le reste de la protection avec IDA. Nous fermons l'application de la même façon que tout à l'heure et nous désassemblons avec IDA notre dump3.exe. Après un rapide coup d'œil, nous trouvons ceci :

```
CODE:004011C4 push 0 ; CODE XREF:
DialogFunc+155j
CODE:004011C6 call GetModuleHandleA
CODE:004011CB mov ds:hInstance, eax
CODE:004011D0 jmp loc_401285
CODE:004011D5 ; -----
CODE:004011D5 ; CODE XREF:
DialogFunc+B4j
CODE:004011D5 jmp loc_40146F
```

```
CODE:004011DA
CODE:004011DA push 0 ; dwInitParam
CODE:004011DC push offset DialogFunc ; lpDialogFunc
CODE:004011E1 push 0 ; hWndParent
CODE:004011E3 push 67h ; lpTemplateName
CODE:004011E5 push ds:hInstance ; hInstance
CODE:004011EB call DialogBoxParamA
```

L'API `DialogBoxParamA` utilise les ressources pour fonctionner correctement. Nous n'avons toujours pas déchiffré les ressources (adresse > 405000h). Apparemment tout le programme est déchiffré, excepté les ressources. Tapons `Ctrl+S` pour nous rendre à la section ressource.

```
.rsrc:00405000 _rsrc segment para public 'DATA' use32
.rsrc:00405000 assume cs:_rsrc
.rsrc:00405000 ;org 405000h
```

Aucune référence à cette adresse ; nous faisons défiler cette section afin de voir si une référence existe, et nous trouvons ceci

```
.rsrc:00405430 unk_405430 db 97h ; ù ; DATA XREF:
CODE:004012FD0
.rsrc:00405431 db 2Dh ; -
.rsrc:00405432 db 0BFh ; +
.rsrc:00405433 db 0E3h ; 0
.rsrc:00405434 db 93h ; 0
```

Il ne nous reste plus qu'à nous rendre en 4012FDh pour trouver la routine de déchiffrement :

```
CODE:004012FD mov eax, offset unk_405430
CODE:00401302 mov ebx, 3E0h
CODE:00401307
...
```

Nous avons trouvé la routine. Relançons l'application pour déchiffrer la section des ressources. Juste avant de retourner sous SoftICE, nous avons besoin de trouver le début de la routine. Grâce à IDA, je remonte légèrement dans le code, je modifie un peu le désassemblage qu'IDA a fait, car certaines instructions n'ont pas été désassemblées (utilisation de la touche "C" pour transformer des octets en code d'IDA).

```
CODE:0040128B add ebx, 28h
CODE:0040128E cli
CODE:0040128F mov dx, [ebx+6]
CODE:00401293 shl edx, 10h
CODE:00401296 mov dx, [ebx]
CODE:00401299 mov ds:dword_402002, edx
CODE:0040129F mov eax, offset loc_4012CE
CODE:004012A4 mov [ebx], ax
CODE:004012A7 shr eax, 10h
CODE:004012AA mov [ebx+6], ax
CODE:004012AE int 5
```

Une dernière redirection d'interruption. Nous allons donc nous rendre à l'adresse du handler sous SoftICE, et utiliser `LordPE`



pour relancer l'application comme nous avons maintenant l'habitude de faire : R EIP 4012CE :

```

004012CE 0F21C0 MOV EAX,DR0 ; EAX = contenu de DR0
004012D1 85C0 TEST EAX,EAX ; si eax = 0 pas de BPM
004012D3 7540 JNZ 00401315 ; sinon erreur_crash

```

Les *debug registers* DR0 à DR3 sont vérifiés. Si leur contenu est différent de zéro, alors le programme en cours bloque.

```

004012EA B834164000 MOV EAX,00401634 ; EAX = 401634
004012EF BBE71D4000 MOV EBX,00401DE7 ; EBX = 401DE7
004012F4 33C9 XOR ECX,ECX ; ECX = 0
004012F6 0308 ADD ECX,[EAX] ; ECX = ECX + dword pointé par EAX
004012F8 40 INC EAX ; EAX = EAX + 1
004012F9 3BC3 CMP EAX,EBX ; Tant que
004012FB 7EF9 JLE 004012F6 ; EAX <= EBX on boucle sur 4012F6

```

Le programme calcule la checksum entre l'adresse 401634h et 401DE7h. Il s'en sert pour déchiffrer les ressources :

```

004012FD B830544000 MOV EAX,00405430 ; EAX = 405430 Adresse dans la section ressource.
00401302 BBE0030000 MOV EBX,000003E0 ; EBX = 3E0 (taille à décrypter)
00401307 3108 XOR [EAX],ECX ; dword pointé par EAX XOR CheckSum (ECX)
00401309 83EB04 SUB EBX,04 ; EBX = EBX - 4
0040130C 83C004 ADD EAX,04 ; EAX = EAX + 40040130F 83FB00
CMP EBX,00 ; tant que-
00401312 7DF3 JGE 00401307 ; EBX >= à zero on boucle sur 401307
00401314 CF IRET0 ; Retour en ring 3.

```

Comme nous le constatons, le déchiffrement s'effectue avec la checksum d'une partie du code comme clef. A partir de maintenant, notre application est complètement déchiffrée, nous pouvons effectuer le dump final du processus. Un coup d'œil rapide à la section ressource nous confirme le bon déchiffrement :

D 405430

```

0023:00405430 61 00 6B 00 65 00 20 00-74 00 72 00 69 00 61 00 a.k.e.
.t.r.i.a.
0023:00405440 6C 00 20 00 61 00 70 00-70 00 6C 00 69 00 63 00 1.
.a.p.p.l.i.c.
0023:00405450 61 00 74 00 69 00 6F 00-6E 00 73 00 20 00 3A 00
a.t.i.o.n.s. ...
etc..

```

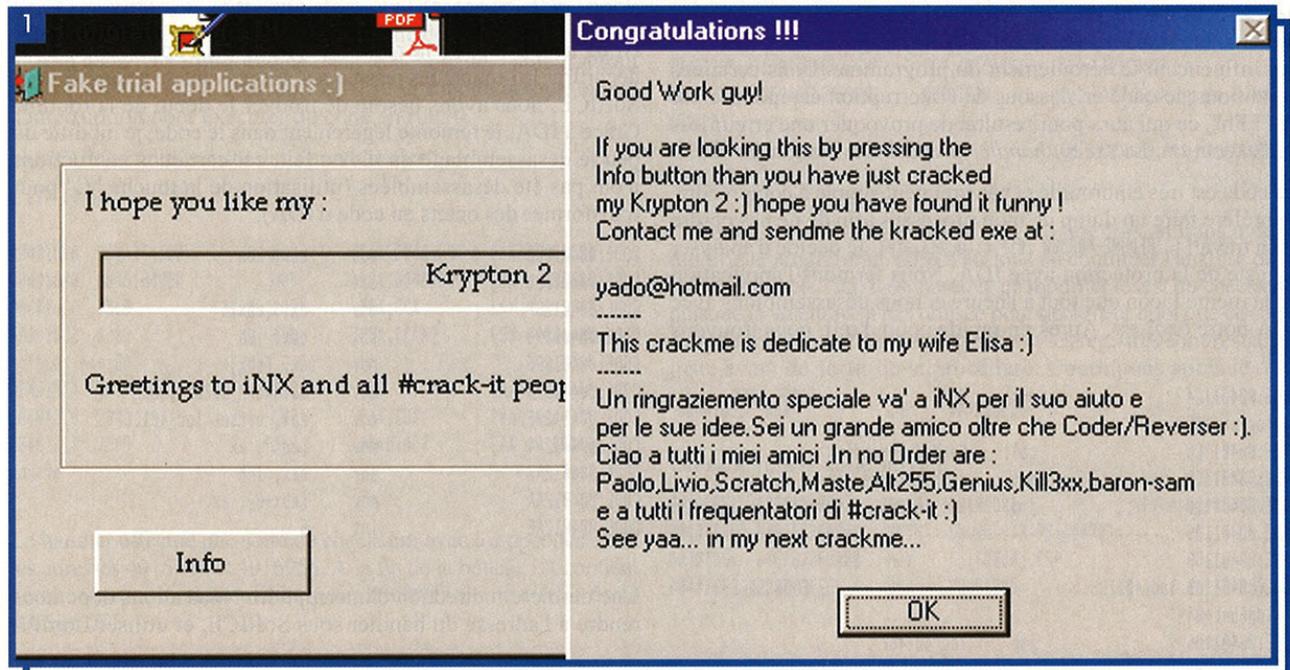
Tout a l'air normal. Étant donné que nous ne connaissons pas encore le véritable *entry point* à utiliser pour notre dump, j'utilise 1000 comme valeur (*entry point* original qui pointe vers la protection). Nous corrigerons ensuite, après analyse finale du fichier sous IDA.

/PEDUMP 400000 1000 c:\final.exe

Nous terminons le processus comme nous l'avons fait jusqu'à présent par insertion d'un *call exitprocess*.

### PATCHAGE DU FICHIER

Relisons les instructions qui accompagnaient notre fichier protégé contre le reverse engineering. Le challenge est de patcher le fichier pour qu'il puisse se lancer sans limitation dans le temps. Les patches en mémoire ne sont pas autorisés. Nous ne pouvions analyser le code dès le départ grâce à IDA puisque celui-ci était chiffré. Nous





avons effectué tout le travail de déchiffrement, il ne nous reste plus qu'à modifier le programme pour qu'il se lance sans problème.

Petite remarque : dans la section des données déchiffrées, j'ai observé le message suivant :

```
DATA:00402164 db 'If you are looking this by pressing the',0Dh,0Ah
DATA:00402164 db 'Info button than you have just cracked',0Dh,0Ah
DATA:00402164 db 'my Krypton 2 :)
```

L'auteur fait référence à un bouton à presser. Comme je le disais plus tôt, l'API `DialogBoxParamA` utilise les ressources pour afficher une boîte de dialogue.

Nous faisons débiter le code à cet emplacement.

```
CODE:004011C4 push 0 ; CODE XREF: DialogFunc+155j
CODE:004011C6 call GetModuleHandleA
CODE:004011CB mov ds:hInstance, eax
CODE:004011D0 jmp loc_401285
CODE:004011D5 ; -----
CODE:004011D5 loc_4011D5: ; CODE XREF: DialogFunc+B4j
CODE:004011D5 jmp loc_40146F
CODE:004011DA
CODE:004011DA push 0 ; dwInitParam
```

suite page 34 → →

## Quelques points importants

Avant de terminer cet article, revenons sur quelques points importants. Dans la procédure de hooking de l'interruption 3, le programme a calculé certaines adresses dynamiquement. Nous n'avons pas encore vu leur utilité. L'une d'elles servait à vérifier si la date d'utilisation du programme est expirée. Avec ma méthode, nous n'avons pas eu à nous préoccuper de cette vérification. En revanche, nous calculions l'adresse d'une API, tout particulièrement `MessageBoxA`. Celle-ci sert à afficher le message final lors de la pression sur le bouton. Pour retrouver ce code, il suffit de partir du code de la `DialogBox` qui gère la pression sur le bouton :

```
CODE:0040121C cmp [ebp+arg_4], 2
CODE:00401220 jz short loc_401241
CODE:00401222 cmp [ebp+arg_4], WM_COMMAND
CODE:00401229 jz short bouton_presse
...
CODE:0040124F bouton_presse: ; CODE XREF: DialogFunc+14j
CODE:0040124F cmp [ebp+arg_8], 66h
CODE:00401253 jz short Bouton_message
CODE:00401255 cmp [ebp+arg_8], 67h
CODE:00401259 jz short Exit

CODE:00401262 Bouton_message: ; CODE XREF: DialogFunc+3Ej
CODE:00401262 push 0
CODE:00401264 push offset aCongratulation ; "Congratulations !!!"
CODE:00401269 push offset aGoodWorkGuyIfY ; "Good Work guy!\r\n"
CODE:0040126E push ds:hInstance
CODE:00401274 mov eax, offset address_index ; EAX = 0040214C
CODE:00401279 add eax, 8; EAX = EAX + 8 = 00402154
CODE:0040127C call dword ptr [eax] ; Appel l'adresse pointé par EAX.

DATA:00402154 AddrMessageBox dd 0BFF5412Eh
```

Le `call [eax]` appelle l'adresse `BFF5412Eh`, qui correspond au `MessageBoxA` sur ma version de Windows (la valeur est "hardcodée" puisque nous avons fait un dump après le calcul de l'adresse). Voilà pourquoi il était important de tracer complètement la procédure qui détournait l'interruption 3. Celle-ci "calculait" aussi des adresses cruciales pour le fonctionnement du programme.

L'article est déjà bien long, c'est pourquoi je n'ai pas montré tout le code anti-reverse engineering. Il y avait dans cet exécutable des routines qui scannaient les adresses calculées précédemment, à la recherche de "0xCC" dans leur code (BPX). Étaient également présentes des routines qui détruisaient le code si elles détectaient la présence d'une personne qui déboguait la protection, soit en effaçant du code, soit en ré-écrivant certaines parties des données avec le mot "YADO" (pseudonyme de l'auteur de la protection).



```

CODE:0040110C  push  offset DialogFunc ; lpDialogFunc
CODE:004011E1  push  0 ; hWndParent
CODE:004011E3  push  67h ; lpTemplateName
CODE:004011E5  push  ds:hInstance ; hInstance
CODE:004011EB  call  DialogBoxParamA

```

L'API `DialogBoxParamA` a besoin de l'instance du programme (calculé avec `GetModuleHandleA`) pour fonctionner. Nous voyons deux sauts qui détournent le bon fonctionnement du programme. Ils ne nous sont plus utiles désormais. Nous les remplaçons par des NOP.

L'objectif de cet article était de montrer diverses techniques pour lutter contre le reverse engineering : lutte contre le débogage, passage en ring 0 pour rendre inopérant tout débogueur fonctionnant en ring 3 (débogueur d'IDA, OllyDbg, ...), détection des watchpoints par simple lecture des debug registers, checksums utilisées comme clé de déchiffrement pour empêcher toute modification du code. Il s'agissait aussi de montrer comment les contourner compte tenu du thème du dossier de ce numéro.

Il est nécessaire de pouvoir analyser tout programme susceptible de pratiquer l'évasion de données (voir l'article de P. Chambet, E. Filiol et E. Detoisien à ce sujet dans ce numéro), même si celui-ci est chiffré sur le disque et donc protégé contre le désassemblage, ou qu'il utilise des techniques d'anti-debug. L'utilisation groupée de nombreux outils nous a permis de comprendre le fonctionnement des protections, et de les contourner pour obtenir un exécutable complètement opérationnel, sans limite de temps.

Très peu de vers utilisent encore de vraies méthodes de protection contre l'analyse de leur code à l'heure actuelle (signalons toutefois le virus Whale dont le code est un modèle du genre). La plupart d'entre eux utilisent des packers d'exécutables peu complexes, fonctionnant sur le même principe que la protection présentée. Il suffit de dumper le processus quand la section code est décryptée. Il n'y a en général aucun code anti-debugging. Il est possible que dans le futur, des programmes espions, des vers, virus ou autres malwares soient protégés contre le reverse engineering, et j'espère que cet article vous aura donné un aperçu des techniques d'analyse de binaires protégés, et comment coupler l'utilisation d'un désassembleur et d'un débogueur, pour que vous puissiez vous aussi analyser des binaires protégés et détecter le futur malware caché sur votre disque dur.

Nicolas Brulez

Cartel Sécurité

[brulez@cartel-securite.fr](mailto:brulez@cartel-securite.fr)

<http://www.cartel-securite.fr>

The Armadillo Software Protection System

<http://www.siliconrealms.com/armadillo.htm>

Un clic sur le premier `jmp` en `4011D0h` nous donne l'offset dans le fichier. IDA nous informe de celui-ci.

A l'aide d'un éditeur hexadécimal, il reste à changer les opcodes des `jmp` en `nop`.

```

CODE:004011D0 E9 80 00 00 00 devient CODE:004011D0 90 90 90 90 90
CODE:004011D5 E9 95 02 00 00 devoient CODE:004011D5 90 90 90 90 90

```

Il nous faut aussi changer l'*entry point* du programme qui, pour l'instant, est à `1000h`. Nous utilisons le RVA du code qui passe le premier paramètre à `GetModuleHandleA`.

"11C4" (RVA = Virtual Address - Imagebase = `4011C4 - 400000 = 11C4`)

Pour changer l'*entry point* avec LordPE sur `final.exe`, on remplace "1000h" par "11C4h" dans le champ *Entry point* puis on sauvegarde les changements. Exécutons le programme. Une fenêtre s'affiche avec un bouton. Une pression sur celui-ci et nous observons un message nous expliquant que le challenge a été réussi (voir page 32).

## RÉFÉRENCES

[0] N. Brulez - *Analyse d'un ver par désassemblage* - MISC Le journal de la sécurité informatique, no. 5, janvier 2003.

[1] IDA Pro © Datarescue - <http://www.datarescue.com/idabase/>

[2] SoftICE © Compuware - <http://www.compuware.com/products/driverstudio/softice/>

[3] IceDump - <http://ghiribizzo.virtualave.net/icedump/icedump.html>

[4] LordPE - <http://mitglied.lycos.de/yoda2k/LordPE/info.htm>

[5] Intel 386 Programmer's Reference - <http://www.online.ee/~andre/i80386/Chap9.html> (9.4)

[5bis] Debug Registers - <http://www.online.ee/~andre/i80386/Chap12.html>

[6] *Structured Exception Handling* par Jeremy Gordon - <http://spiff.tripnet.se/~iczelion/Exceptionhandling.html>

[7] L'exécutable Krypton2 - <http://www.miscmag.com/Download/Krypton2.zip>